# 実験者フレンドリーな ダミーカーソル実験プラットフォームの開発

小川恭典<sup>†1</sup> 相澤裕貴<sup>†2</sup> 渡邊恵太<sup>†1</sup>

**概要**:遠隔で何かを操作しているとき,自然と操作者は自分が操作している対象を認識している.しかし,遠隔操作 においてどのようなプロセスで操作対象を認識しているかはいまだに解明されていない.また,このようなプロセス を解明するための手段としてダミーカーソル実験が行われている.しかし,実験を行うためのシステムは実験者が独 自に作成していた.そこで本研究では実験条件を変更可能なダミーカーソル実験のプラットフォームを開発し,公開 する.具体的には,(1)パラメータの変更(2)生体計測器との連携(3)ログデータの出力がプログラムの変更なし で可能となっている.

# 1. はじめに

ビデオゲームやラジコンといった遊びは、自身の身体から離れた対象を遠隔で操作している.なぜ物理的に繋がっ ていない対象を「自分の」ように操作できるのか、そのメ カニズムは明らかになっていない.また、操作対象以外に 複数のキャラクターやラジコンが存在していると、突如と して操作対象を見失うことがある.このような現象をユー ザは不快に感じてしまう.そのためユーザが操作対象を見 失わないような設計が必要である.その設計を組み立てる には「自分の」ように操作できるメカニズムを解明する必 要がある.我々は、そのメカニズムを特定する手段として、 ダミーカーソル実験[1]が適していると判断した.

ダミーカーソル実験では「自分の」という感覚をマウス とカーソルの関係から調査している.ダミーカーソル実験 では色形が同一のカーソルをディスプレイに表示し,それ らは動きだけがそれぞれ異なる.参加者は,その中から唯 ーマウスと同じ動きをするカーソルを探索する.この実験 の結果,同じ色形のカーソルが複数あっても,マウスと動 きが同じカーソルを発見できることがわかった.この結果 から,動きが同期したカーソルを「自分の」カーソルと感 じたと考察した.さらに「自分の」感のメカニズムを明ら かにすべく,我々の研究室では受動操作[2]やアイトラッキ ング[3]など様々な実験条件を用いたダミーカーソル実験 を行なってきた.しかし,我々の研究室のみでその多様な 実験条件全てを行うことは難しい.

そこで本研究では、実験者フレンドリーを目指すダミー カーソル実験プラットフォームを開発した(図1).ダミー カーソルプラットフォームは、GUIでパラメータを操作す ることで、様々な実験条件のダミーカーソル実験を作成す る.プログラムを書く必要がないため非プログラマーであ る研究者もダミーカーソル実験を設計できる。そういった プラットフォームを開発することで、HCI分野のみならず 心理学や認知科学といった分野にもダミーカーソル実験を 広める.そして「自分の」感のメカニズムの解明を目指す.



<sup>†2</sup> 明治大学 先端数理科学研究科 先端メディアサイエンス専攻



図 1 ダミーカーソル実験プラットフォーム

# 2. ダミーカーソル実験プラットフォーム

ダミーカーソル実験プラットフォームは、実験者が実験 を実行しやすくするための仕組みを持つ実験環境である. ダミーカーソル実験プラットフォームには次の5つの特徴 がある.

- 1) GUI でのパラメータ変更
- 2) ログデータの出力
- 3) 生体計測器との連携
- 記録の再生
- 5) 統計への利用

それぞれについて詳しく述べていく.

#### 2.1 GUI でのパラメータ変更

このダミーカーソルプラットフォームでは GUI で7つの パラメータの値を操作できる.これによってプログラムを 変更せず,ダミーカーソル実験を設計できる.例えば,カ ーソルの遅延時間を 0ms, 500ms, 1000ms, 2000ms と設定 して,遅延時間とカーソル探索との関係を調査できる.

参加者	カーソル数	主ID	カーソル ID	カーソル X 座標
カーソル Y 座標	回転角	カーソル直径	ウィンドウサイズ	カーソルの遅延時間
カーソルの速度倍率	記録時の経過時間	視線の X 座標	視線のY座標	

表 1 ログデータに記録される値

# 2.2 ログデータの出力

実験終了後,実験中のログデータを csv ファイルに記録 して出力する.表1に記録する値を示す.ログデータの記 録は Space キーを押した段階で終了するため,ファイルの 一番下に記載された経過時間がカーソル探索時間となる.

主 ID はカーソルに 0 から順に振り当てた値である. 主 ID が 0 のデータが自身のカーソルを表す. 一方, カーソル ID は実験時に Space キーを押してカーソル上に表示される 値である. 主 ID はデータを扱う際に自身のカーソルのデ ータを特定するために使用し, カーソル ID は実験で自身 のカーソルを答える際に使用する.

#### 2.3 生体計測器との連携

相澤らの研究[3]では、アイトラッカーのデータと組み合 わせ、カーソル探索時の視野範囲とカーソル発見成功率、 探索時間の関係について調査している(図2).しかし、自 身のカーソル探索と参加者の視線との関係にはまだ調査す る余地がある.そのため、ダミーカーソル実験プラットフ オームはアイトラッカーとの連携ができるようにした.ア イトラッカーとの連携には Tobii Pro SDK[4]を使用してい る.アイトラッカーによって得られた視線の位置情報はロ グデータとして記録しているため、カーソル探索時の視線 の様子を調査する際に活用できる.



図 2 アイトラッカーとの連携

#### 2.4 記録の再生

実験から得られるログデータにカーソルの XY 座標の情報がある.これを利用して参加者がカーソルを動かした軌跡をアニメーションにして出力する.

また,前述したアイトラッカーと連携したダミーカーソ ル実験を行った場合には,アイトラッカーのログデータか ら得られる視線情報を用いたアニメーションを出力する.



図 3 カーソルの軌跡の再生

これを利用してカーソル探索中のマウスの動かし方の 調査を行うことが可能となり、「自分の」感のさらなる解明 が見込まれる.

#### 2.5 統計への利用

この実験で得られたログデータは統計ソフトに使用し やすいよう csv 形式で出力する. 統計がスムーズに行える よう,このプラットフォームの README に統計処理の方 法を記載した.対象としているのは Excel と JS-stars という Web 上の無料統計ソフトである. 今後は以上の使い方を掲 載した Web ページを公開する予定である.

ただし、ユーザが何番のカーソルを答えたかは実験者が メモをする必要があるため、これは今後の課題である.

### 3. 実験の流れと使用法

#### 3.1 スタート画面(図4左上)

実験を開始する場合にはフォームに参加者の名前を入 力し, Start ボタンを押す.パラメータを設定する場合には Settings ボタンを押す.

#### 3.2 設定画面

設定画面(図 5)では実験に関わる7つのパラメータ(カ ーソル直径,ウィンドウの大きさ,カーソル数,カーソル の遅延時間,カーソル速度,各セッション数,タイムリミ ット)を設定できる.そのうち,カーソル直径,ウィンド ウの大きさ,カーソル数,カーソルの遅延時間,カーソル 速度倍率はフォームに値を入力し,Addボタンを押すこと でリストに追加できる.Clearボタンを押すと,リストに追 加されたパラメータを全て削除できる.各セッション数, タイムリミットは値をフォームに入力し,Setボタンを押 すことで変更できる.OKボタンを押すことでパラメータ の設定が完了し,スタート画面に戻る.

また,アイトラッカーとの接続の設定もできる.アイト ラッカーと接続した場合には図5右下にアイトラッカーの 名前を緑色で表示する.一方で,接続していない場合に



図 4 ダミーカーソル実験の流れと実験者が可能なこと

パラメータ設定 TAL-FRAM DX Add Clear [10] カーソルの直径 ウィンドウの大きさ -(134-493.1.5 PK Add Clear { 1080 総試行回数 Add Clear {10} カーソルの数 20 カーソルの遅延 ms Add Clear (0,500,1000,20 カーソルの速度 fill Add Clear [1] 各セッション数 ITX-PEAT C Bet アイトラッキング Not Found s Set Infinite 60 タイムリミット Back ОК

・実験内容についての教示

図 5 パラメータ設定の GUI 画面

は"Not Found"の文字を赤色で表示する.アイトラッカーの 名前の上にあるチェックボックスにチェックを入れると, ダミーカーソル実験中の視線データを取得する.

#### 3.3 アイトラッキング確認画面

アイトラッカーのチェックボックスにチェックを入れ た場合には、アイトラッキングを正しく行えるかを練習の 前にこの画面(図 6)で確認する.青い丸はアイトラッカ ーが取得した参加者の視線の先である.赤い丸の印に視線 を向けてアイトラッキングが正常かを確認する.

うまくアイトラッキングができていない場合は Calibration ボタンからキャリブレーションを行える.キャ リブレーションは順に表示される5つの赤い円に視線を向 けることで完了する.キャリブレーションが終わるともう 一度,アイトラッキング確認画面に戻る.アイトラッキン グに問題がなければ OK ボタンを押し,練習に進む.

#### 3.4 練習画面

実験本番に入る前に各パラメータの組み合わせ1回ずつ の練習を行う.参加者は自身のカーソルを発見したら Space キーを押し,カーソル上に表示されるカーソル ID を





確認する.実験本番に入る前に各パラメータの組み合わせ 1回ずつの練習を行う.

参加者は自身のカーソルを発見したら Space キーを押し, カーソル上に表示されるカーソル ID を確認する. S キー を押すことで自身のカーソルの色が赤色に変わる.その後, カーソルキーの右を押して次のセッションに進む. 練習が 全て終わると休憩画面に遷移し, Space キーを押して実験 本番に進む.

#### 3.5 実験画面

練習と同様に参加者は自身のカーソルを発見したら Space キーを押してカーソル ID を確認する. なお,実験本 番では練習とは異なり自身のカーソルは開示されないため, カーソルキーの右を押して次のセッションに進む. 設定し た制限時間を過ぎると自動的に次のセッションへ進む.

実験が全て終了するとセッション毎のログデータが記録された csv ファイルを生成し,自動的に終了画面に移る. そのままアプリケーションを終了する場合には esc キーを 押す. 生成された csv ファイルを元にカーソルを動かした 軌跡をアニメーションにして出力する場合は, Replay ボタンを押してログファイル選択画面(図7)へ移る.

#### 3.6 ログファイル選択画面

Select File ボタンを押すとファイル選択ダイアログが表示されるため、再生したいデータが記録された csv ファイルを選択する. その後、Replay ボタンを押すとカーソルを動かした軌跡のアニメーションを再生する. アニメーションが終了すると、自動的に gif ファイルが生成され、ファイル選択画面に戻る.



図 7 ログファイル選択画面

## 4. 議論

#### 4.1 信頼性

プラットフォームを公開する上で実験環境や得られる データの信頼性は非常に重要である. 過去に MRI のソフト ウェアにバグがあり,研究結果が無効になった事件[5]が起 こった. このようにバグがあると実験結果の信頼性が失わ れる. そこで,このプラットフォームをオープンソースソ フトウェアにすることでバグの発見と指摘をしやすくする. 万が一バグがあっても,原因の発見を容易にすることでプ ラットフォームの信頼性を高められると考えている.

#### 4.2 OS やライブラリへの依存

前述した信頼性にも関係する話ではあるが、今後 OS や ライブラリのアップデートに伴い、このプラットフォーム が不具合を起こす可能性がある.そのためプラットフォー ムのメンテナンスやサポートが必要である.しかし、これ をプラットフォーマー側だけで補うのは難しい.そこでこ のプラットフォームをオープンソースソフトウェア(OSS) にする.これによってプラットフォーマー側の負担を減ら しつつ、複数人のチェックのもとメンテナンスやサポート を行えるようにする.以上のようにして OS やライブラリ の影響によるトラブルを防ぐ.

#### 4.3 実験者にとってのユーザビリティ

本研究ではより多くの実験者がダミーカーソル実験を 行えるプラットフォームを開発した.このような実験者の ためのツールにおいては実験者にとってのユーザビリティ を考慮する必要がある.ダミーカーソル実験プラットフォ ームの場合は、プラットフォームの汎用性と使用者を選ば ない操作性を重視して開発した.今後も実験者にとっての ユーザビリティについて模索しつつ、プラットフォームの アップデートを進める予定である.

#### 4.4 プラットフォームの評価

プラットフォームの評価は、本プラットフォームを利用 した研究事例数や論文数が1つの評価軸になると考えられ る.また、筆者らで本プラットフォームを利用した実験研 究をまとめ、どのように実験を行ったかや、実験者へのイ ンタビューなどを追跡することもプラットフォームの評価 や、価値を知る上で重要であるだろう.

### 5. おわりに

本研究では、実験者フレンドリーなダミーカーソル実験 プラットフォームを開発した.GUIでのパラメータ変更や ログデータの自動出力などにより、非プログラマーの実験 者であってもダミーカーソル実験を設計できる.今後はア ップデートを重ね、より実験者のユーザビリティを追求し ていきたい.

#### 参考文献

- [1] 渡邊恵太,樋口文人,稲見昌彦,五十嵐健夫. 複数ダミーカー ソル中における自分自身のカーソル特定. 情報処理学会イン タラクション論文集, 25-31, 2013.
- [2] 佐藤大輔,相澤裕貴,渡邊恵太.ダミーカーソル環境における 受動操作時の自身のカーソル特定と実験システムの構築.第 24回日本バーチャルリアリティ学会大会論文集,2C-02, 2019.
- [3] 相澤裕貴,渡邊恵太,樋口文人.ダミーカーソル環境における アイトラッカーを用いた自身のカーソル発見プロセスの調 査.第181回ヒューマンコンピュータインタラクション研究 発表会,2019.
- [4] "Tobii Pro SDK documentation". http://developer.tobiipro.com/index.html, (参照 2020-12-15).
- [5] Anders Eklund, Thomas E. Nichols, Hans Knutsson. Cluster failure: Why fMRI inferences for spatial extent have inflated false-positive rates. Proceedings of the National Academy of Sciences of the United States of America, 7900-7905, 2016.